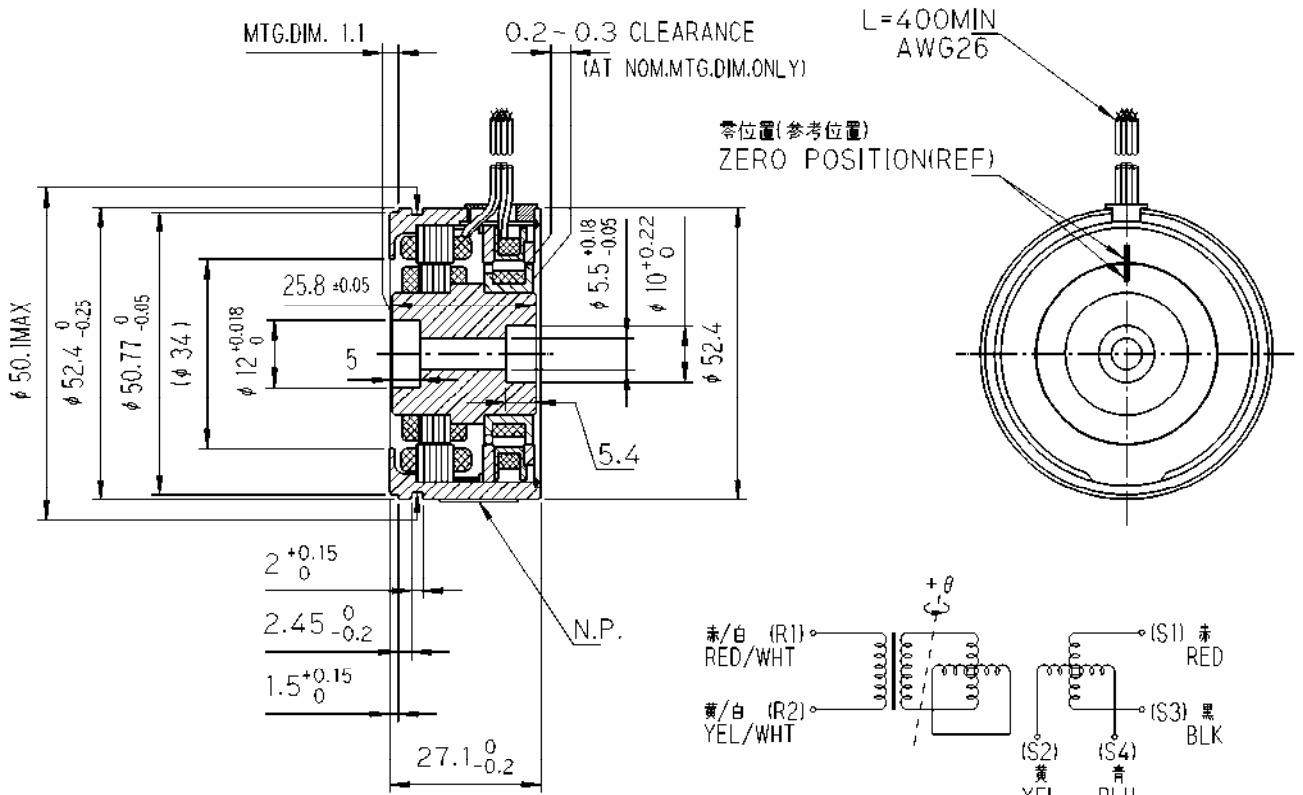




REVISIONS			
No.	DESCRIPTION	DATE	SIGN

項目	仕様	備考
CHARACTERISTICS	SPECIFICATIONS	REMARKS
機能 FUNCTION	1X-BRX	
入力電圧 INPUT VOLTAGE	AC 7Vrms 10kHz	
励磁側 PRIMARY	ROTOR	
変圧比 (K) TRANSFORMATION RATIO	0.5 ± 5%	
電気誤差 ELECTRICAL ERROR	±10° MAX	機械角 MECHANICAL ANGLE
速度リップル SPEED RIPPLE	1.5 % MAX	WITH SAM DRIVER AT 1500min ⁻¹
残留電圧 (総合値) RESIDUAL VOLTAGE (TOTAL)	20 mVrms MAX	
位相ずれ PHASE SHIFT	+1° NOM	
入力電流 INPUT CURRENT	50 mA MAX	
入力電力 INPUT POWER	0.2 W NOM	
インピーダンス IMPEDANCE	Z _{Rθ} 100+j140Ω ±15%	※172 Ω ±15%
	Z _{Sθ} 140+j270Ω ±15%	AT θ=0° (S1-S3)
	Z _{SS} 120+j240Ω ±15%	
耐電圧 DIELECTRIC STRENGTH	AC 500Vrms 60s	50(60) Hz
絶縁抵抗 INSULATION RESISTANCE	100MΩ MIN	DC 500 V
質量 MASS	0.28kg NOM	
ロータ慣性モーメント ROTOR MOMENT OF INERTIA	12.3X10 ⁻⁶ kg·m ² NOM	
許容回転数 MAX OPERATING SPEED	10000 min ⁻¹	
動作温度範囲 OPERATING TEMP. RANGE	-55°C~+150°C	



NOTE:

- DIMENSION: mm
- () 内寸法は参考値である。
DIMENSION IN () IS REFERENCE.
- 指定なき寸法公差±0.5mmとする。
UNLESS OTHERWISE SPECIFIED, TOLERANCE IS ±0.5mm.
- 出力電圧方程式
OUTPUT EQUATION
E_{S1-S3} = KE_{R1-R2} COSθ
E_{S2-S4} = KE_{R1-R2} SINθ
+θ: 取付フランジ側から見てロータCCW回転時。
ROTOR IS CCW ROTATION VIEWED FROM MOUNTING FLANGE END.
- 通常検査項目は○印項目のみとする。但し、○印項目以外は個別要求による。(※Z_{Rθ} は絶対値にて測定)
○ITEM SHOULD BE MEASURED AS NORMAL INSPECTION. ANOTHER ITEMS ARE MEASURED IN CASE OF CUSTOMER'S REQUEST. (※Z_{Rθ} IS ABSOLUTE VALUE)

MFG No. 026400088K40

DSD A. Kimura	DATE 02. 2. 6	MODEL NO. TS2640N12IE64	TITLE ブラシレスレゾルバ BRUSHLESS RESOLVER
CHO. S. Kimura	SCALE 1/1	3RD ANGLE PROJECTION	
APP. A. Kimura	DWG NO. 3 4 5 6 7 8 9 10 11 12		SHEET

026400088S30